



Турникет-трипод
электромеханический

PERCo-T-5

РУКОВОДСТВО ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ



CE EAC



**Турникет-трипод
электромеханический**

PERCo-T-5

Руководство по эксплуатации

СОДЕРЖАНИЕ

1	Назначение	3
2	Условия эксплуатации.....	3
3	Основные технические характеристики.....	3
4	Комплект поставки.....	4
4.1	Стандартный комплект поставки	4
4.2	Дополнительное оборудование, поставляемое под заказ	4
5	Краткое описание	6
5.1	Основные особенности	6
5.2	Устройство турникета	6
5.3	Устройства для управления турникетом.....	8
5.4	Входные и выходные сигналы при управлении турникетом.....	10
5.5	Режимы управления турникетом	12
5.6	Управление турникетом с помощью ПДУ	13
5.7	Управление турникетом с помощью устройства РУ.....	14
5.8	Управление турникетом с помощью контроллера СКУД	14
5.9	Дополнительные устройства, подключаемые к турникету	15
5.10	Устройства индикации турникета.....	16
5.11	Механическая разблокировка турникета.....	16
5.12	Нештатные ситуации в работе турникета и реакция на них	17
6	Маркировка и упаковка.....	17
7	Требования безопасности	18
7.1	Безопасность при монтаже	18
7.2	Безопасность при эксплуатации	18
8	Монтаж турникета.....	18
8.1	Особенности монтажа	18
8.2	Инструмент и оборудование, необходимые для монтажа.....	19
8.3	Допустимые длины кабелей	20
8.4	Порядок монтажа	20
9	Эксплуатация турникета	22
9.1	Включение турникета	22
9.2	Режимы работы турникета при импульсном режиме управления	22
9.3	Режимы работы турникета при потенциальном режиме управления.....	24
9.4	Действия в экстремальных ситуациях	25
9.5	Возможные неисправности	26
10	Транспортирование и хранение	26
11	Техническое обслуживание	26
	Приложения.....	29
	Приложение А Алгоритм подачи управляющих сигналов при импульсном режиме управления.....	29
	Приложение Б Алгоритм подачи управляющих сигналов при потенциальном режиме управления	30

Уважаемый покупатель!

PERCo благодарит Вас за выбор турникета нашего производства. Сделав этот выбор, Вы приобрели качественное изделие, которое, при соблюдении правил монтажа и эксплуатации, прослужит Вам долгие годы.

Руководство по эксплуатации турникета-трипода электромеханического **PERCo-T-5** (далее – руководство) содержит сведения, необходимые для наиболее полного использования возможностей турникета при эксплуатации, а также разделы по упаковке, монтажу и техническому обслуживанию.

Монтаж и техническое обслуживание должны проводиться лицами, полностью изучившими настояще *Руководство*.

Принятые сокращения и условные обозначения:

СКУД – система контроля и управления доступом.

ПДУ – пульт дистанционного управления;

Устройство РУ – устройство радиоуправления,

ДКЗП – датчик контроля зоны прохода.

1 НАЗНАЧЕНИЕ

Турникет турникета-трипода электромеханического **PERCo-T-5** (далее – турникет) предназначен для управления потоками людей на проходных промышленных предприятий, в банках, административных учреждениях, магазинах, вокзалах, аэропортах и т.п.

Количество турникетов, необходимое для обеспечения быстрого и удобного прохода людей, рекомендуется определять исходя из расчета пропускной способности турникета указанной в разделе «Основные технические характеристики». Например, рекомендуется устанавливать по одному турникуту на каждые 500 человек, работающих в одну смену, или из расчета пиковой нагрузки 30 человек в минуту.

2 УСЛОВИЯ ЭКСПЛУАТАЦИИ

Турникет по устойчивости к воздействию климатических факторов соответствует условиям УХЛ4 по ГОСТ 15150-69 (для эксплуатации в помещениях с искусственно регулируемыми климатическими условиями).

Эксплуатация турникета разрешается при температуре окружающего воздуха от +1°C до +40°C и относительной влажности воздуха до 80% при +25°C.

3 ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Напряжение питания постоянного тока, В 12±1,8

Потребляемая мощность, Вт не более 8,5

Ток потребления максимальный, А не более 0,7

Пропускная способность турникета в режиме однократного прохода, чел/мин..... 30

Пропускная способность турникета в режиме свободного прохода, чел/мин 60

Ширина зоны прохода:

с препротяждающими планками **PERCo-AS-05**, мм 500

с препротяждающими планками **PERCo-AS-04**, **PERCo-AA-04**, мм 600

Усилие поворота препротяждающей планки, кгс не более 3,5

Длина кабеля ПДУ, м	не менее 6,6 ¹
Степень защиты оболочки	IP41 по EN 60529
Класс защиты от поражения электрическим током	III по ГОСТ Р МЭК335-1-94
Средняя наработка на отказ, проходов.....	не менее 1500000
Средний срок службы, лет	8
Габаритные размеры турникета (длина × ширина × высота):	
без преграждающих планок, мм	280×260×1025
с преграждающими планками PERCo-AS-05 , мм	744×744×1025
с преграждающими планками PERCo-AS-04 , PERCo-AA-04 , мм	861×833×1025
Масса (нетто), кг	не более 26

4 КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

4.1 Стандартный комплект поставки

Основное оборудование:

стойка турникета, шт.	1
планка преграждающая, шт.	3

Примечание

В прайс-листе планки идут отдельной позицией и приобретаются отдельно, тип планок выбирается покупателем при заказе турникета.

ключ замка механической разблокировки, шт.	2
ПДУ с кабелем, шт.	1

Сборочно-монтажные принадлежности:

заглушка, шт.	5
заглушка Ø16, шт.	1
стяжка неоткрывающаяся 100 мм, шт.	5

Эксплуатационная документация:

паспорт, экз.	1
руководство по эксплуатации, экз.	1

Упаковка:

ящик транспортировочный, шт.	1
-----------------------------------	---

4.2 Дополнительное оборудование, поставляемое под заказ

В дополнение к стандартному комплекту поставки по отдельному заказу может быть поставлено дополнительное оборудование и дополнительные монтажные принадлежности.

Дополнительное оборудование:

источник питания, шт.	1
устройство РУ ² , к-т.	1
ДКЗП и сирена, шт.	по 1

Дополнительные монтажные принадлежности:

анкер PFG IR 10-15 (фирма «SORMAT», Финляндия), шт.	4
--	---

Примечание

Технические данные дополнительного оборудования приведены в эксплуатационной документации, поставляемой с указанным оборудованием.

¹ Максимальная длина кабеля ПДУ – 40 м (поставляется под заказ).

² Комплект устройства РУ состоит из приемника, подключаемого к плате управления и передатчика в виде брелока.

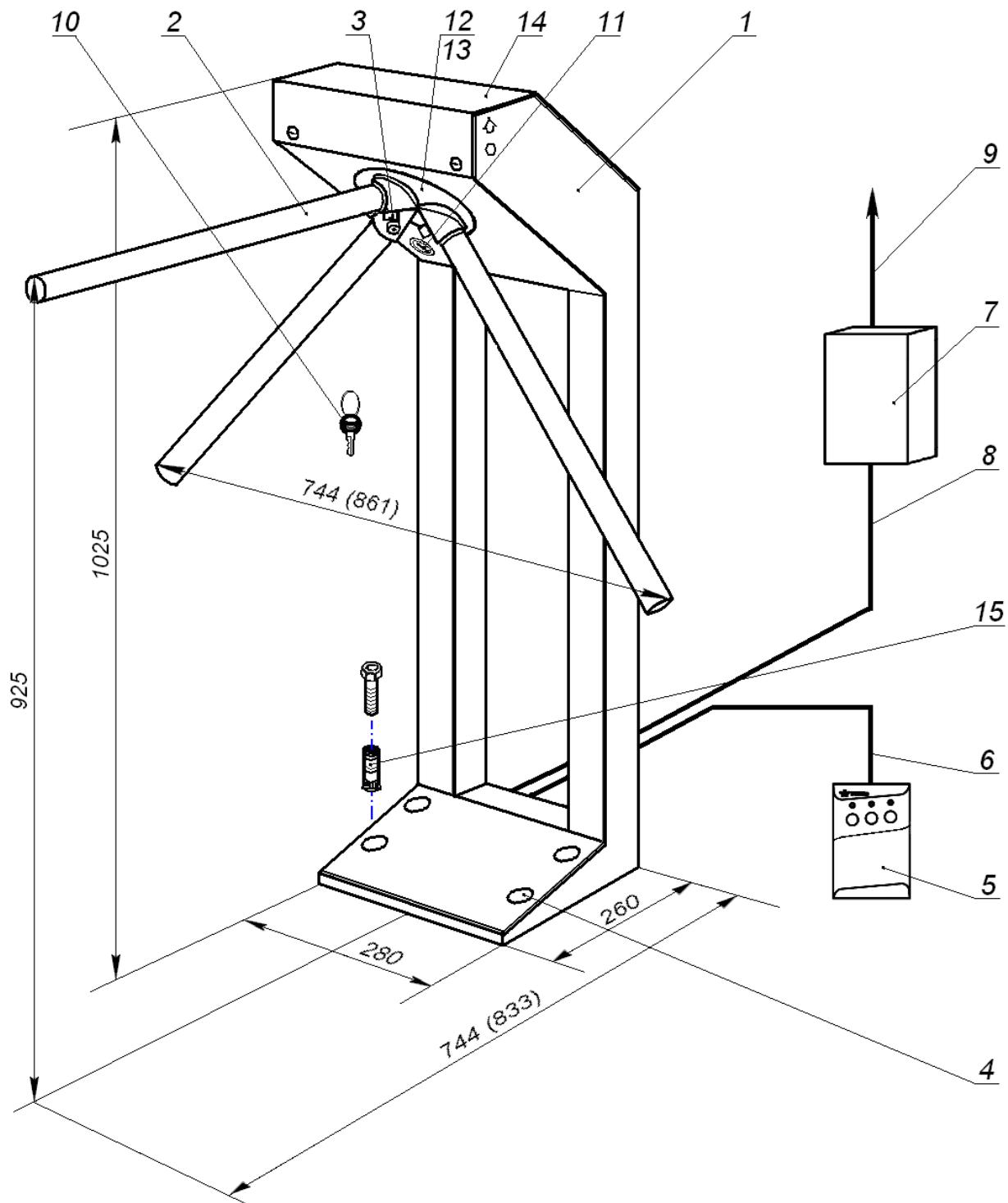


Рисунок 1. Общий вид турникета

- 1 – стойка турникета; 2 – преграждающая планка;
- 3 – болт M8 для крепления преграждающей планки; 4 – заглушка;
- 5 – ПДУ /устройство РУ / контроллер СКУД;
- 6 – кабель от ПДУ /устройства РУ/ контроллера СКУД;
- 7 – источник питания турникета; 8 – кабель питания; 9 – сетевой кабель;
- 10 – ключ механической разблокировки; 11 – замок механической разблокировки;
- 12 – планшайба; 13 – поворотный механизм; 14 – крышка; 15 – анкер.

5 КРАТКОЕ ОПИСАНИЕ

5.1 Основные особенности

- Турникет может работать как автономно, от ПДУ или устройства РУ, так и под управлением СКУД.
- На турникет подается безопасное для человека напряжение питания – не более 14 В.
- Турникет имеет низкое энергопотребление – не более 8,5 Вт.
- При выключении питания турникета оба направления прохода остаются в том состоянии, в котором они были на момент выключения питания (закрытом, если данное направление было закрыто на момент выключения, или в открытом, если данное направление было открыто на момент выключения).
- Механизм привода турникета обеспечивает автоматическийворот преграждающих планок до исходного положения после каждого прохода.
- Демпфирующее устройство обеспечивает плавную бесшумную работу турникета.
- В турникете установлены оптические датчики поворота преграждающих планок, позволяющие корректно фиксировать факт прохода и направление прохода.
- В турникете встроен замок механической разблокировки, позволяющий, в случае необходимости, с помощью ключа разблокировать его (обеспечить свободный поворот преграждающих планок).
- Предусмотрена возможность подключения к турникету ДКЗП и сирены.
- В турникете предусмотрено два режима управления – импульсный и потенциальный.
- Турникет имеет гальваническую развязку выходов.
- Турникет имеет вход для подключения устройства, подающего команду аварийной разблокировки (например, от пожарной сигнализации).

5.2 Устройство турникета

Общий вид турникета показан на рисунке 1. Номера позиций в тексте настоящего Руководства по эксплуатации указаны в соответствии с рисунком 1.

5.2.1 Турникет состоит из стойки турникета, комплекта преграждающих планок (2) и дополнительного оборудования, не входящего в основной комплект поставки.

Стойка турникета (1) выполнена в виде сварной металлической конструкции и крышки (14). Внутри стойки турникета расположены плата **CLB** (Control Logic Board) (далее – *плата*) и механизмворота, состоящий из: устройстваворота (толкатель, пружины и ролик), механизма управления с оптическими датчиками поворота преграждающих планок и блокирующими устройством (шпонкой), а также замка механической разблокировки (11). Кроме того, на механизмеворота установлен поворотный механизм (13), в состав которого входят: демпфирующее устройство, кольцо контрольное и планшайба (12), в которую устанавливаются три преграждающие планки (2).

5.2.2 На боковых панелях расположены информационные световые индикаторы. Индикаторы предназначены для указания направления разрешенного прохода (зеленые индикаторы в виде стрелок) или запрета прохода (красные индикаторы).

5.2.3 ПДУ /устройство РУ / контроллер СКУД (5) и источник питания турникета (8) подключаются к плате кабелями (6 и 8) в соответствии со схемой электрической соединений (см. рисунок 3).

5.2.4 ПДУ выполнен в виде небольшого настольного прибора в корпусе из ударопрочного АБС пластика и предназначен для задания и индикации режимов работы при ручном управлении турникетом. ПДУ подключается к плате гибким многожильным кабелем (6) через клеммную колодку *XT1.L* (см. рисунки 2 и 3).

На лицевой панели корпуса ПДУ расположены три кнопки для задания режимов работы турникета. Над кнопками расположены индикаторы. Средняя кнопка (далее по тексту – кнопка **STOP**) предназначена для переключения турникета в режим «Запрет прохода». Левая и правая кнопки предназначены для разблокировки турникета в выбранном направлении.

Изменить ориентацию ПДУ относительно установки турникета (если по месту установки турникет обращен к оператору не лицевой, а тыльной стороной) можно, поменяв местами провода от ПДУ, подключаемые на контакты *Unlock A* и *Unlock B*, а также *Led A* и *Led B* соответственно (см. рисунки 2 и 3).

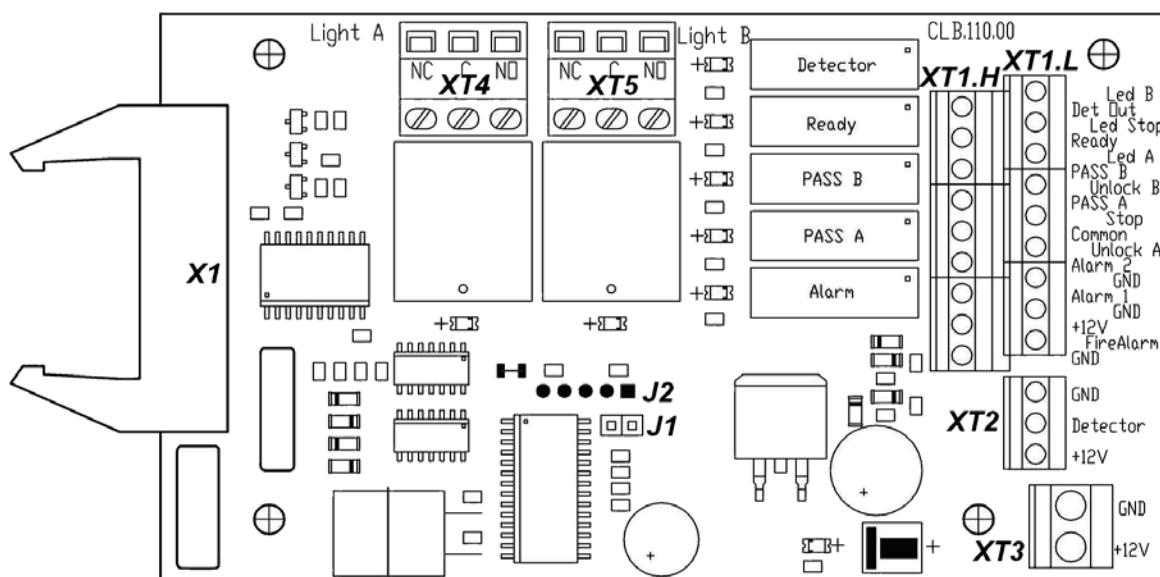


Рисунок 2. Внешний вид платы

5.2.5 На плате управления (см. рисунок 2) расположены:

X1 (Control) – разъем для подключения механизма управления (с помощью кабеля турникета подключается к разъему *X1* механизма управления);

XT1.H (Out) – клеммная колодка для подключения сирены и выходов, информирующих контроллер СКУД о состоянии турникета;

XT1.L (In) – клеммная колодка для подключения ПДУ / устройства РУ / входов для управления от контроллера СКУД, а также подключения устройства, подающего команду аварийной разблокировки;

XT2 (Detector) – клеммная колодка для подключения ДКЗП;

XT3 (+12VDC) – клеммная колодка для подключения источника питания турникета;

XT4 (Light A), *XT5* (Light B) – клеммные колодки для подключения информационных световых индикаторов (открыто / закрыто для каждого направления);

J1 – разъем для выбора режима управления;

J2 – технологический разъем для программирования.

5.3 Устройства для управления турникетом

5.3.1 Управление турникетом может осуществляться с помощью следующих устройств:

- ПДУ;
- устройства РУ;
- контроллера СКУД.

Указанные устройства могут быть подключены к турникуту:

- одно из устройств в отдельности;
- в любой комбинации друг с другом;
- все вместе (параллельно).



Примечания

При параллельном подключении указанных устройств к турникуту возможны случаи наложения сигналов управления от них друг на друга. В этом случае реакция турникута будет соответствовать реакции на образованную комбинацию входных сигналов (см. Приложения А и Б).

5.3.2 Подключение указанных в п. 5.3.1 устройств производится с помощью кабеля (6) к соответствующим клеммным колодкам *XT1.L* и *XT1.H* платы в соответствии со схемой электрических соединений (см. рисунки 2 и 3).

5.3.3 ПДУ подключается к контактам *GND*, *Unlock A*, *Stop*, *Unlock B*, *Led A*, *Led Stop* и *Led B* клеммной колодки *XT1.L*.

5.3.4 Устройство РУ подключается к контактам *GND*, *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B* клеммной колодки *XT1.L*. Питание устройства РУ подключается к контакту *+12V* клеммной колодки *XT1.H*.

5.3.5 Выходы контроллера СКУД подключаются к контактам *GND*, *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B* клеммной колодки *XT1.L*.

5.3.6 Входы контроллера СКУД подключаются к контактам *Common*, *PASS A*, *PASS B*, *Ready* и *Det Out* клеммной колодки *XT1.H*.

5.3.7 Обозначения установленных на плате клеммных колодок и назначение их контактов показаны на рисунке 2.

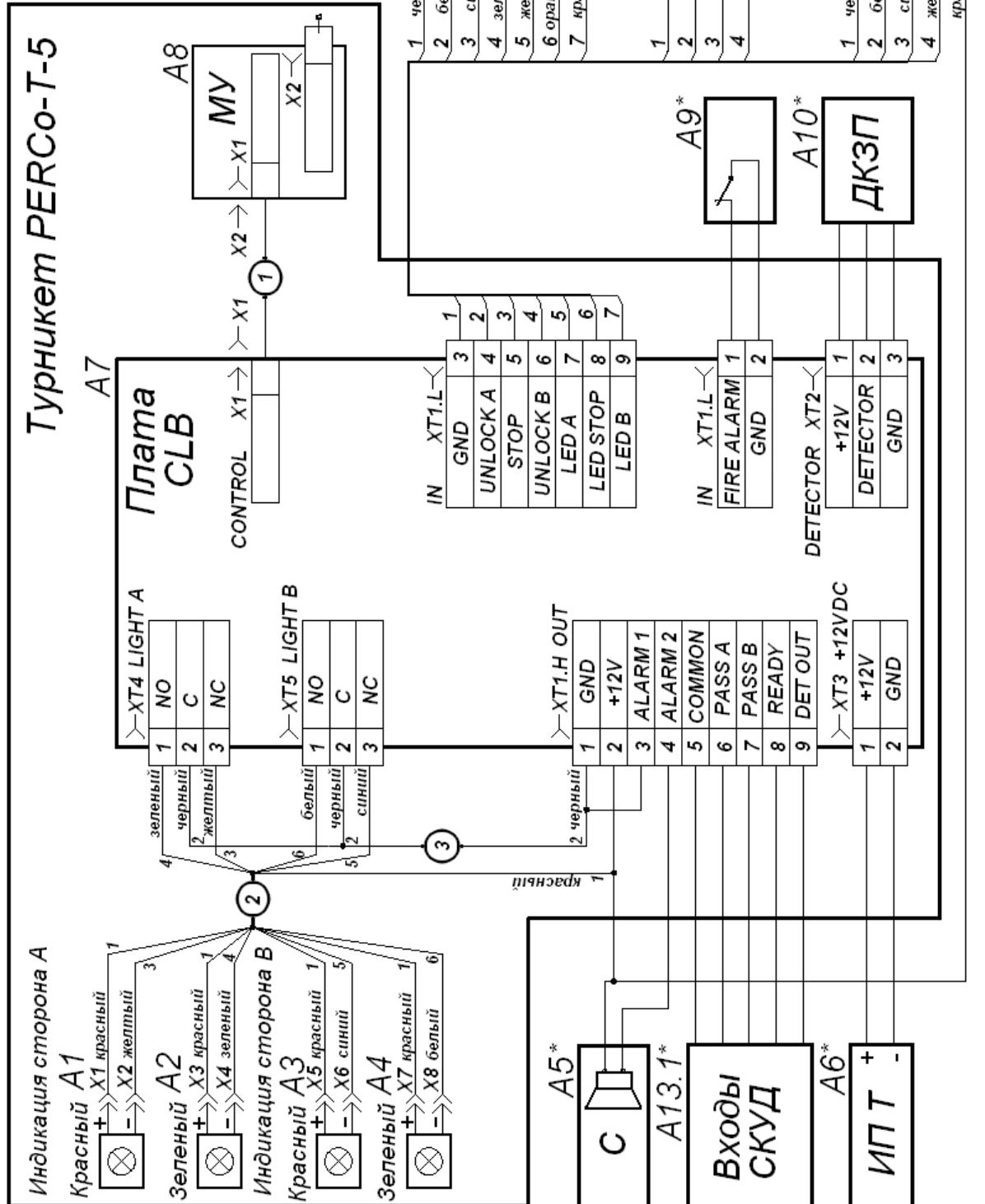


Рисунок 3. Схема электрическая соединений (перечень элементов схемы см. в таблице 1)

Таблица 1. Обозначения к схеме на рисунке 3

Обозначение	Наименование	Кол.	Примечание
A1, A3	Информационные световые индикаторы - красные	2	
A2, A4	Информационные световые индикаторы - зеленые	2	
A5*	Сирена 12 V DC	1	
A6*	Источник питания турникета	1	
A7	Плата CLB	1	
A8	Механизм управления	1	
A9*	Устройство, подающее команду аварийной разблокировки	1	
A10*	ДКЗП	1	CLIP-4
A11	ПДУ	1	
A12*	Устройство РУ	1	
A13*	Система контроля и управления доступом	1	
Кабели			
1	Кабель турникета TTR-04.900.00	1	
2	Кабель индикации Т-05.900.00	1	
3	Кабель Т-05.910.00	1	

* Поставляются по специальному заказу

5.4 Входные и выходные сигналы при управлении турникетом

5.4.1 Микроконтроллер, установленный на плате обрабатывает поступающие команды (отслеживает состояние контактов *Unlock A*, *Stop*, *Unlock B* и *Fire Alarm*), следит за сигналами от оптических датчиков поворота преграждающих планок и от ДКЗП (контакт *Detector*) и на их основании формирует команды на механизм управления, а также сигналы для внешних устройств: индикация на ПДУ (*Led A*, *Led Stop* и *Led B*), о факте поворота планшайбы в соответствующем направлении (*PASS A* и *PASS B*), о готовности стойки выполнить очередную команду (*Ready*), выход тревоги (*Alarm*) и ретранслирует сигнал о текущем состоянии ДКЗП (*Det Out*).

5.4.2 Управление турникетом осуществляется подачей на контакты клеммной колодки *XT1.L* *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B* сигнала низкого уровня относительно контакта *GND*, при этом управляющим элементом могут быть нормально разомкнутый контакт реле или схема с открытым коллекторным выходом. Аварийная разблокировка турникета осуществляется снятием с контакта *Fire Alarm* сигнала низкого уровня относительно контакта *GND*, при этом управляющим элементом может быть нормально замкнутый контакт реле или схема с открытым коллекторным выходом (см. рисунки 4 и 5).



Примечание

Для создания сигнала высокого уровня на всех входных контактах (*Unlock A*, *Stop*, *Unlock B*, *Fire Alarm* и *Detector*) используются резисторы с сопротивлением 2 кОм, подключенные к шине питания + 5 В.

Управляющий элемент должен обеспечивать следующие характеристики сигналов:

управляющий элемент – контакт реле:

минимальный коммутируемый ток, мА.....не более 2

сопротивление замкнутого контакта

(с учетом сопротивления кабеля подключения), Ом.....не более 300

управляющий элемент – схема с открытым коллекторным выходом:

напряжение на замкнутом контакте

(сигнал низкого уровня, на входе платы), В.....не более 0,8

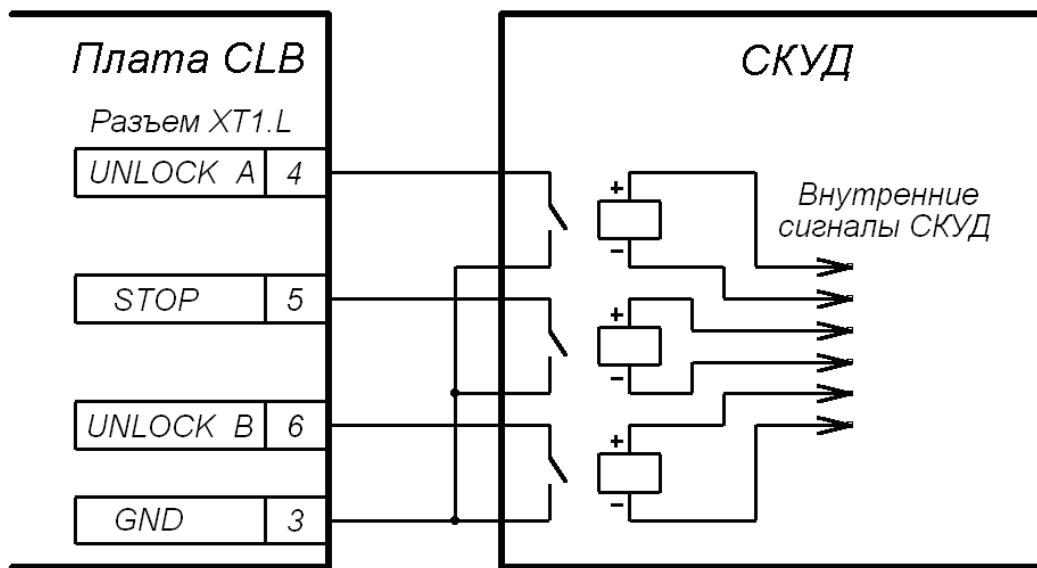


Рисунок 4. Управляющий элемент СКУД – нормально разомкнутый контакт реле

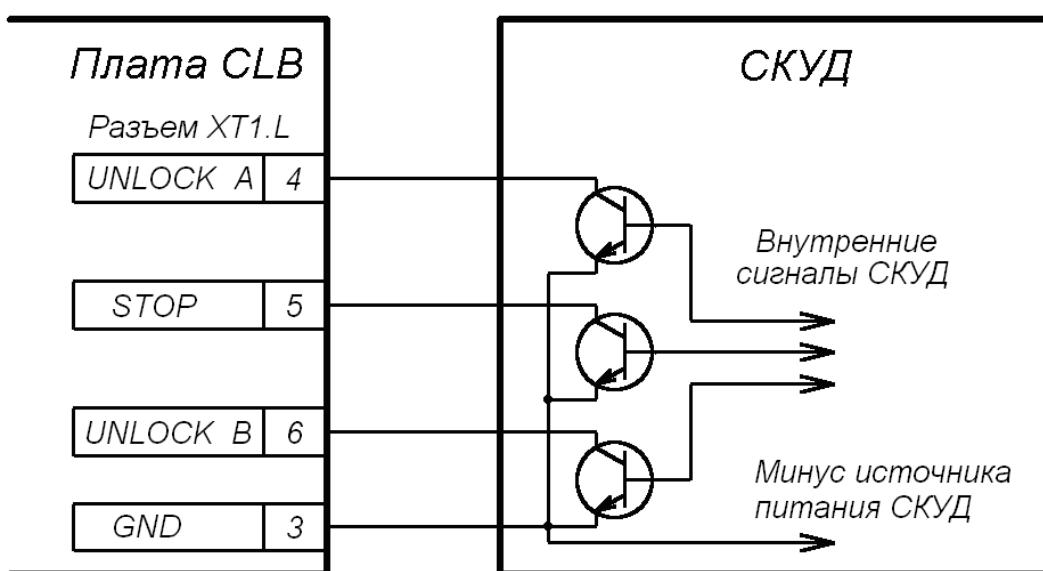


Рисунок 5. Управляющий элемент СКУД – схема с открытым коллекторным выходом

5.4.3 Реле *PASS A* (контакты *PASS A* и *Common*), *PASS B* (контакты *PASS B* и *Common*), *Ready* (контакты *Ready* и *Common*), *Detector* (контакты *Det Out* и *Common*) и *Alarm* (контакты *Alarm 1* и *Alarm 2*) имеют нормально-разомкнутые контакты. При этом общий для этих реле контакт *Common* не соединен с минусом источника питания турникета. В исходном (неактивном) состоянии при включенном питании контакты реле *PASS A*, *PASS B*, *Ready* и *Detector* замкнуты (на обмотку реле подано напряжение), а контакты реле *Alarm* разомкнуты (напряжение на обмотку реле не подано). Факт срабатывания/отпускания реле *PASS A*, *PASS B*, *Ready*, *Detector* и *Alarm* можно определить по загоранию/гашению красных индикаторов, которые установлены вблизи указанных реле (см. рисунок 2). Выходные каскады для *PASS A*, *PASS B*, *Ready*, *Det Out* и *Alarm* – контакты реле (см. рисунок 6) со следующими характеристиками сигналов:

максимальное коммутируемое напряжение постоянного тока, В.....	42
максимальный коммутируемый ток, А	0,25
сопротивление замкнутого контакта, Ом	не более 0,15

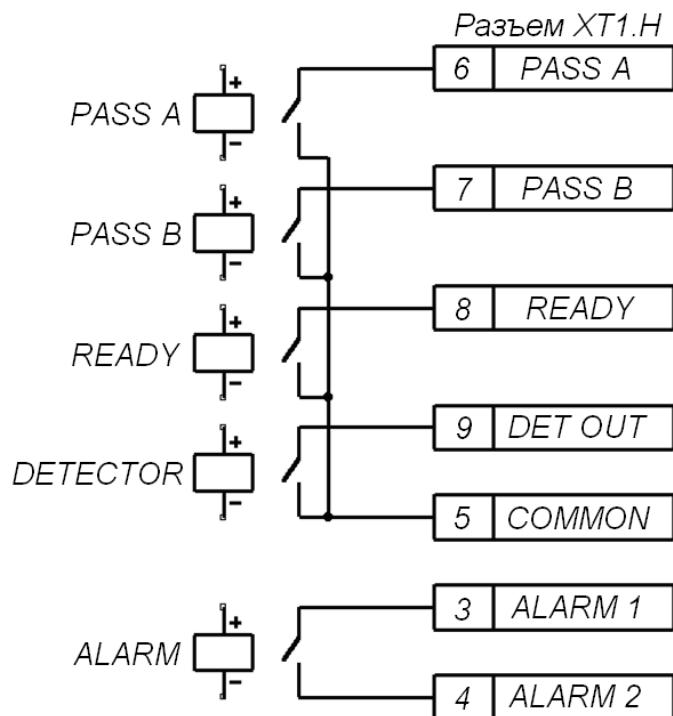


Рисунок 6. Выходные каскады для *PASS A*, *PASS B*, *Ready*, *Det Out* и *Alarm*

5.5 Режимы управления турникетом

5.5.1 Возможны два **режима управления** турникетом – **импульсный** и **потенциальный**. Данные режимы управления определяют возможные **режимы работы** турникета (см. таблицы 2 и 3).

5.5.2 Режим управления определяется наличием перемычки на разъеме *J1* (расположение разъема *J1* показано на рисунке 2: перемычка установлена – импульсный режим управления, перемычка снята – потенциальный режим управления). При поставке перемычка установлена.

5.5.3 В обоих указанных режимах управление турникетом происходит подачей управляющего сигнала на турникет. При этом в импульсном режиме управления время ожидания прохода равно 5 секундам и не зависит от длительности управляющего сигнала (импульса). В потенциальном режиме управления время ожидания прохода равно длительности управляющего сигнала.

5.5.4 Импульсный режим управления используется для управления турникетом с помощью ПДУ, устройства РУ и контроллера СКУД, выходы которых поддерживают импульсный режим управления.

Штатные входы управления: *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B*.

Специальный вход управления: *Fire Alarm*.

Режимы работы турникета при данном режиме управления приведены в таблице 2.

Алгоритм подачи управляющих сигналов при данном режиме управления приведен в Приложении А.

Минимальная длительность входного сигнала, при которой возможно изменение режима работы турникета, должна быть 100 мс. Время ожидания прохода равно 5 секундам и не зависит от длительности входного сигнала.

Работу турникета по специальному входу управления *Fire Alarm* смотри в п. 5.9.3.1.

5.5.5 Потенциальный режим управления используется для управления турникетом с помощью контроллера СКУД, выходы которого поддерживают потенциальный режим управления (например, замковый контроллер).

Штатные входы управления: *Unlock A* и *Unlock B*.

Специальные входы управления: *Stop* и *Fire Alarm*.

Режимы работы турникета при данном режиме управления приведены в таблице 3.

Алгоритм подачи управляющих сигналов при данном режиме управления приведен в Приложении Б.

Минимальная длительность входного сигнала, при которой возможно изменение режима работы турникета, должна быть 100 мс. Время ожидания прохода равно длительности сигнала низкого уровня (если к моменту совершения прохода в разрешенном направлении на входе для данного направления присутствует сигнал низкого уровня, то турникет в данном направлении останется открытым).

При поступлении сигнала низкого уровня на вход *Stop* оба направления закрываются на все время его присутствия независимо от уровней сигналов на входах *Unlock A* и *Unlock B*. При снятии сигнала низкого уровня с входа *Stop* направления переходят в режим согласно уровням сигналов на входах *Unlock A* и *Unlock B*.

Работу турникета по специальному входу управления *Fire Alarm* смотри в п. 5.9.2.

5.6 Управление турникетом с помощью ПДУ

5.6.1 При нажатии кнопок на ПДУ (кнопка **STOP** и две кнопки, соответствующие направлениям прохода) происходит замыкание соответствующего контакта *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B* с контактом *GND* (т.е. формирование сигнала низкого уровня относительно контакта *GND*).

5.6.2 Логика работы турникета при однократном проходе в направлении А(В) при импульсном режиме управления:

5.6.2.1 При нажатии на ПДУ кнопки, соответствующей разрешению прохода в направлении А(В), происходит замыкание контакта *Unlock A(B)* с контактом *GND* (т.е. формирование сигнала низкого уровня на контакте *Unlock A(B)* относительно контакта *GND*).

5.6.2.2 Микроконтроллер, установленный на плате, обрабатывает поступившую команду и формирует команду на механизм управления, который открывает проход в направлении А(В) (поднимает верхний (нижний) край шпонки).

5.6.2.3 Микроконтроллер следит за состоянием оптических датчиков поворота преграждающих планок, которые при повороте преграждающих планок активизируются/нормализуются в определенной последовательности, и отсчитывает время, прошедшее с момента нажатия на ПДУ кнопки соответствующей разрешению прохода в направлении A(B).

5.6.2.4 При повороте преграждающих планок на 67° микроконтроллер формирует сигнал *PASS A(B)* (происходит размыкание контактов *PASS A(B)* и *Common*).

5.6.2.5 После поворота преграждающих планок на 67° , либо по истечении 5 секунд с момента нажатия на ПДУ кнопки, соответствующей разрешению прохода в направлении A(B), микроконтроллер формирует команду на механизм управления, который закрывает проход в направлении A(B) (опускает верхний (нижний) край шпонки).

5.6.2.6 При возвращении преграждающих планок к исходному положению (поворот преграждающих планок на 112°) микроконтроллер снимает сигнал *PASS A(B)* (происходит замыкание контактов *PASS A(B)* и *Common*).

5.6.3 Отличие для режима «Свободный проход»: в данном режиме команда, описанная в п. 5.6.2.5, не формируется и проход в данном направлении остается открытым.

5.7 Управление турникетом с помощью устройства РУ

5.7.1 Управление турникетом с помощью устройства РУ аналогично управлению от ПДУ.

5.7.2 Кнопки на брелоке устройства РУ выполняют те же функции, что и на ПДУ.

5.7.3 Инструкция по подключению и работе устройства РУ прилагается в комплекте с этим устройством.

5.8 Управление турникетом с помощью контроллера СКУД

5.8.1 При импульсном режиме управления управление турникетом с помощью контроллера СКУД аналогично управлению от ПДУ.

5.8.2 При потенциальном режиме управления принцип управления турникетом с помощью контроллера СКУД аналогичен принципу управления при помощи ПДУ и заключается в формировании на контактах *Unlock A*, *Stop* и *Unlock B* сигнала низкого уровня относительно контакта *GND*.

5.8.3 Отличие логики работы от описанной в п.5.6.2 при потенциальном режиме управления: команда, описанная в п.5.6.2.5, формируется **только** по факту отпускания на ПДУ кнопки, соответствующей разрешению прохода A(B). Поэтому для организации однократных проходов при потенциальном режиме управления рекомендуется снимать управляющий сигнал низкого уровня по началу сигнала *PASS* соответствующего направления.

5.8.4 Проход через турникет в направлении A(B) фиксируется по состоянию выходных контактов *PASS A(B)* и *Common*.

5.9 Дополнительные устройства, подключаемые к турникуту

5.9.1 Дополнительно к турникуту могут быть подключены:

- ДКЗП и сирена;
- устройство, подающее команду аварийной разблокировки.

5.9.2 Подключение ДКЗП производится к клеммной колодке *XT2*, а сирены – к клеммной колодке *XT1.H* платы согласно схеме электрических соединений (см. рисунки 2 и 3). ДКЗП должен иметь нормально-замкнутые контакты.



Внимание!

Установка ДКЗП непосредственно на стойке турникута производится только на предприятии-изготовителе.

Если при заблокированном турникуте (в режиме «Запрет прохода», либо в режиме «Оба направления закрыты», см. таблицы 2 и 3) приходит сигнал от ДКЗП, то формируется сигнал *Alarm*, который снимается по истечении 5 секунд, либо по факту исполнения любой поступившей команды. Сигнал от ДКЗП игнорируется на время санкционированной разблокировки турникута (в любом одном или обоих направлениях).

Если в течение 3 секунд после перехода турникута в режим «Запрет прохода» или «Оба направления закрыты» поступает сигнал от ДКЗП, то он также игнорируется.

На контакты *Det Out* и *Common* клеммной колодки *XT1.H* платы (см. рисунок 2) всегда транслируется сигнал о текущем состоянии ДКЗП.

Подключение устройства, подающего команду аварийной разблокировки, производится к клеммной колодке *XT1.L* платы согласно схеме электрических соединений (см. рисунки 2 и 3). Если вход *Fire Alarm* не используется, то необходимо установить перемычку между контактами *Fire Alarm* и *GND*. При поставке данная перемычка установлена.

Работа турникута по командам устройства, подающего команду аварийной разблокировки:

5.9.2.1 При **импульсном режиме** управления – при снятии сигнала низкого уровня с входа *Fire Alarm* оба направления открываются на все время его отсутствия. Другие команды управления турникутом при этом игнорируются. При появлении сигнала низкого уровня на входе *Fire Alarm* турникут переходит в режим «Запрет прохода».

5.9.2.2 При **потенциальном режиме** управления – при снятии сигнала низкого уровня с входа *Fire Alarm* оба направления открываются на все время его отсутствия. Другие команды управления турникутом при этом игнорируются. При появлении сигнала низкого уровня на входе *Fire Alarm* направления переходят в режим согласно уровням сигналов на входах *Unlock A*, *Unlock B* и *Stop*.

5.10 Устройства индикации турникета

Информационные световые индикаторы подключаются на клеммные колодки XT4 (*Light A*) и "XT5" (*Light B*). При этом реле *Light A* (*Light B*) активизировано (на его обмотку подано напряжение), когда горит соответствующий данному направлению прохода световой индикатор зеленая стрелка, а красный световой индикатор погашен. Реле *Light A* (*Light B*) нормализовано (на его обмотку напряжение не подано), когда соответствующий данному направлению прохода красный световой индикатор горит, а световой индикатор зеленая стрелка погашен. Факт срабатывания/отпускания реле *Light A* и *Light B* можно определить по загоранию/гашению красных индикаторов, которые установлены вблизи указанных реле (см. рисунок 2). Выходные каскады для *Light A* и *Light B* – перекидные контакты реле (см. рисунок 7) со следующими характеристиками сигналов:

максимальное коммутируемое напряжение постоянного тока, В.....	30
максимальное коммутируемое напряжение переменного тока, В.....	42
максимальный коммутируемый постоянный/переменный ток, А.....	3
сопротивление замкнутого контакта, Ом	не более 0,15

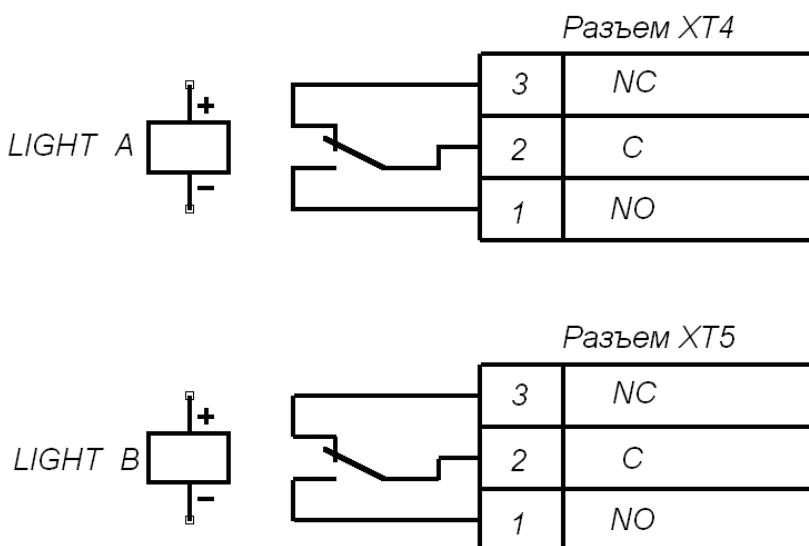


Рисунок 7. Выходные каскады для *Light A* и *Light B*

5.11 Механическая разблокировка турникета

5.11.1 Функция механической разблокировки турникета предназначена для разблокировки турникета в аварийном режиме, например, при выходе из строя подключенного источника питания.

5.11.2 Для осуществления механической разблокировки турникета необходимо вставить ключ (10) в замок механической разблокировки (11), повернуть его на угол 90° по часовой стрелке и извлечь ключ из замка. После этого преграждающие планки турникета можно свободно поворачивать в обе стороны.

5.11.3 Выключение функции механической разблокировки турникета производится в следующем порядке:

1. установите преграждающие планки в исходное положение;
2. нажмите на механизм секретности замка механической разблокировки, утопив его в корпус до щелчка;
3. убедитесь в том, что турникет заблокирован и преграждающие планки не имеют возможности вращаться ни в одну сторону.

5.12 Нештатные ситуации в работе турникета и реакция на них

5.12.1 Турникет дает возможность получения информации о возникновении следующих нештатных ситуаций в его работе:

- несанкционированный проход;
- задержка в момент прохода длительностью более 30с;
- выход из строя одного или обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок.

В каждом из указанных случаев происходит формирование специального сигнала *Ready*.

5.12.2 В случае несанкционированного прохода через турникет сигнал *Ready* формируется следующим образом. При повороте преграждающих планок на 8° срабатывает один из оптических датчиков поворота преграждающих планок (см. рисунок 11) и размыкаются выходные контакты *Ready* и *Common* (начало сигнала). При возвращении преграждающих планок в исходное положение происходит нормализация обоих указанных оптических датчиков и замыкание выходных контактов *Ready* и *Common* (окончание сигнала).

5.12.3 В случае задержки в момент санкционированного прохода длительностью более 30с сигнал *Ready* формируется следующим образом. Если в течение 30 секунд с момента начала прохода, который определяется поворотом преграждающих планок на угол не менее 8° (т.е. активизацией одного из оптических датчиков), не происходит возврат преграждающих планок в исходное положение, выходные контакты *Ready* и *Common* размыкаются (начало сигнала). При возвращении преграждающих планок в исходное положение происходит нормализация обоих указанных оптических датчиков и замыкание выходных контактов *Ready* и *Common* (окончание сигнала).

5.12.4 В случае выхода из строя одного или обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок происходит размыкание выходных контактов *Ready* и *Common* (начало сигнала *Ready*). После устранения неисправности восстанавливается исходное замкнутое состояние контактов *Ready* и *Common*.

6 МАРКИРОВКА И УПАКОВКА

Турникет имеет маркировку в виде этикетки, расположенной внутри на боковой стенке стойки турникета (для доступа к данной этикетке необходимо отвернуть болты крепления крышки (14), находящиеся на передней и задней поверхностях стойки турникета);

Турникет в комплекте (см. п. 4.1) упакован в транспортную тару, предохраняющую его от повреждений во время транспортировки и хранения.

Габаритные размеры ящика/коробки (длина × ширина × высота), см.....114x32x32
Масса (брутто), кгне более 22

7 ТРЕБОВАНИЯ БЕЗОПАСНОСТИ

7.1 Безопасность при монтаже



Внимание!

- К монтажу должны допускаться только лица, прошедшие инструктаж по технике безопасности и изучившие настоящее Руководство по эксплуатации.
- При монтаже турникета пользуйтесь только исправным инструментом.
- Подключение всех кабелей производить только при отключенных от сети и выключенных источниках питания.
- Прокладку кабелей необходимо производить с соблюдением правил эксплуатации электротехнических установок.
- Требования безопасности при монтаже всех источников питания – смотри Паспорта на эти источники питания.

7.2 Безопасность при эксплуатации



Внимание!

- При эксплуатации турникета соблюдайте общие правила электробезопасности при использовании электрических приборов.
- Запрещается эксплуатировать турникет в условиях, не соответствующих требованиям раздела 2.
- Запрещается эксплуатировать турникет при напряжении питания, не соответствующем требованиям раздела 3.
- Требования безопасности при эксплуатации источников питания – смотри Паспорта на эти источники питания.

8 МОНТАЖ ТУРНИКЕТА

8.1 Особенности монтажа

При монтаже рекомендуется:

- устанавливать стойку турникета на прочные и ровные бетонные (не ниже марки 400), каменные и т.п. основания, имеющие толщину не менее 150 мм;
- выровнять основание так, чтобы точки крепления стойки турникета лежали в одной горизонтальной плоскости (контролировать с помощью уровня);
- применять закладные фундаментные элементы (300x300x300мм) при установке стойки турникета на менее прочное основание (возможно применение рамного основания);
- производить разметку установочных отверстий в соответствии с рисунком 9;
- при монтаже контролировать вертикальность положения стойки с помощью отвеса;
- организовать дополнительный аварийный выход;
- при организации зоны прохода через турникет следует учитывать, что механизмворота работает по следующему принципу:
 - при поворотепреграждающей планки на угол более 60° происходитворотпреграждающей планки в сторону направления движения;
 - при поворотепреграждающей планки на угол менее 60° происходитвозвратпреграждающей планки в сторону, обратную направления движения (возврат в исходное положение).

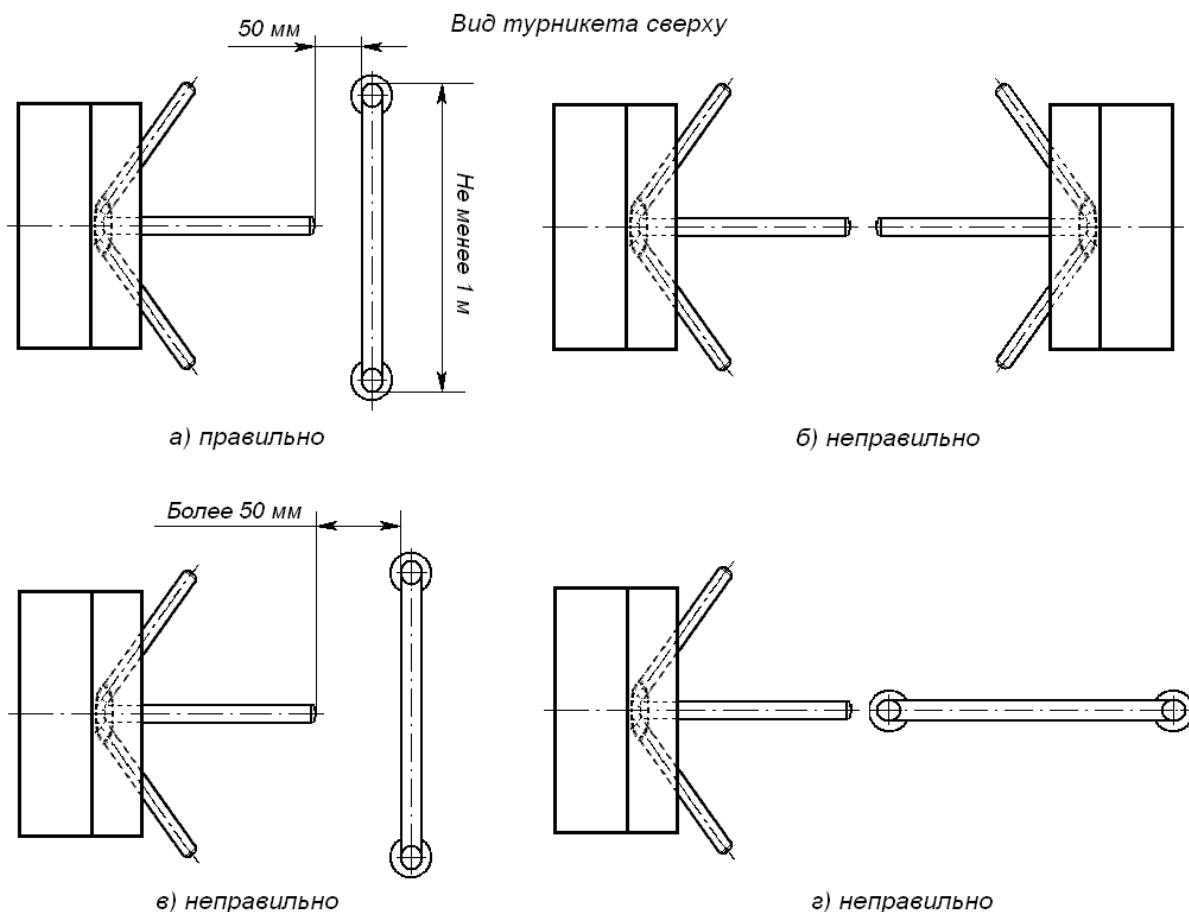


Рисунок 8. Рекомендации по организации зоны прохода



Примечание

Величина угла, при котором начинается доворот преграждающей планки, может варьироваться в пределах $\pm 5^\circ$.

Для обеспечения регистрации проходов при работе турникета под управлением контроллера СКУД необходимо организовать зону прохода таким образом, чтобы при проходе через турникет осуществлялся поворот преграждающих планок на угол не менее 70° (см. рисунок 8).

8.2 Инструмент и оборудование, необходимые для монтажа

- электроперфоратор мощностью 1,2÷1,5 кВт;
- сверло твердосплавное Ø16 мм под анкеры;
- штроборез для выполнения кабельного канала;
- отвертка с прямым шлицем №2;
- отвертка с крестообразным шлицем;
- ключи шестигранные имбусовые: 3мм, 6мм;
- отвес;
- уровень;
- рулетка 2 м;
- жесткая проволока длиной 1,5 м (для протягивания кабелей).
- штангенциркуль ШЦ-II-300.



Примечание

Допускается применение другого проверочного оборудования и мерительного инструмента, обеспечивающих требуемые параметры и точность измерений.

8.3 Допустимые длины кабелей

Максимально допустимая длина кабеля от ПДУ /устройства РУ / контроллера СКУД не более 50 метров.

Максимально допустимая длина кабеля от источника питания турникета зависит от его сечения и должна быть:

- для кабеля с сечением 0,2 мм² (AWG 24), мне более 10
- для кабеля с сечением 0,75 мм² (AWG 18), мне более 25
- для кабеля с сечением 1,5 мм² (AWG 16), мне более 50

8.4 Порядок монтажа



Внимание!

Предприятие-изготовитель не несет ответственности за ущерб, нанесенный в результате неправильного монтажа, и отклоняет любые претензии, если монтаж выполнен не в соответствии с указаниями, приводимыми в настоящем Руководстве по эксплуатации.

- 1 Распакуйте турникет, проверьте комплект поставки.
- 2 Подготовьте в полу отверстия под гильзы анкеров (15) для крепления стойки турникета (см. рисунок 9).

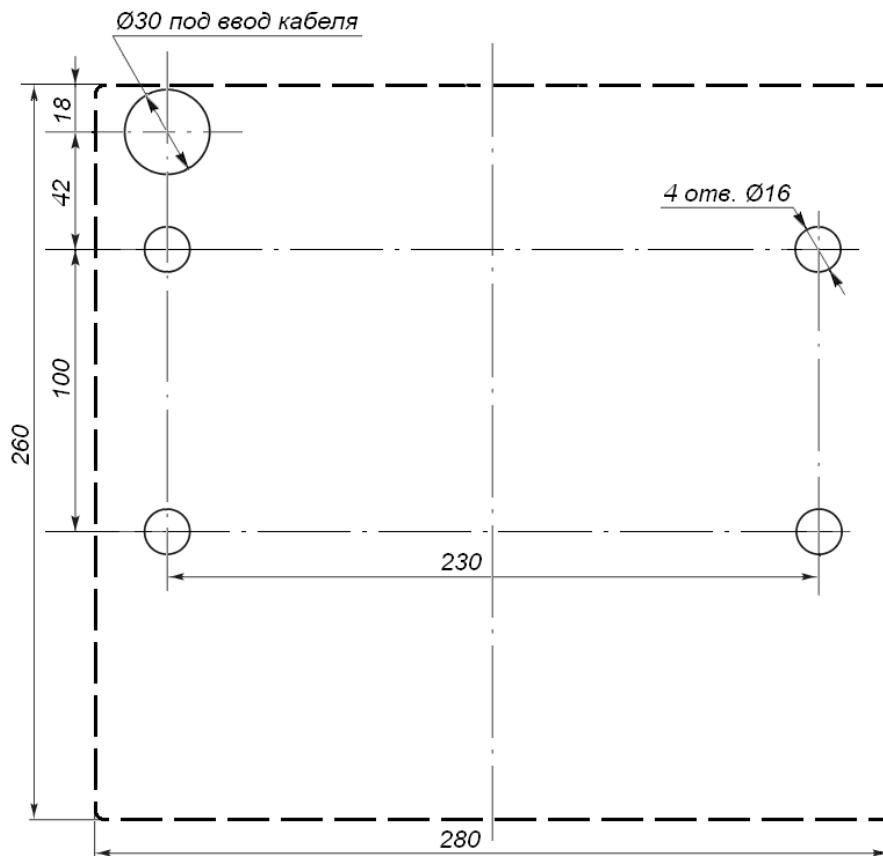


Рисунок 9. Разметка отверстий в полу под крепление стойки турникета и отверстия для ввода кабелей (пунктиром показаны габариты основания турникета)

- 3 Вставьте гильзы анкеров в выполненные отверстия так, чтобы они не выступали над поверхностью пола. Установите стойку турникета на гильзы анкеров и закрепите ее болтами M10. Установите заглушки (4).

Примечание

При необходимости прокладки кабелей под поверхностью пола подготовьте в полу кабельный канал, подходящий к отверстиям для ввода этих кабелей в стойку турникета (рисунок 9). Установку и крепление стойки турникета производите после прокладки всех кабелей в кабельном канале и внутри стойки турникета.

- 4 Снимите крышку (14). Для этого:
 - отверните болты крепления крышки (14), находящиеся на передней и задней поверхностях стойки турникета;
 - снимите крышку (14) и положите ее на ровную устойчивую поверхность.
- 5 Установите источник питания турникета (7) на отведенное для него место (порядок монтажа источника питания турникета – смотри *Паспорт* на этот источник питания).
- 6 Подключите кабель питания (8) от источника питания турникета (7) к клеммной колодке XT3 на плате. Подключите кабель (6) ПДУ (5) к клеммной колодке XT1.L на плате. Подключите при необходимости кабели от других устройств к соответствующим клеммным колодкам платы (см. рисунки 2 и 3).
- 7 Проверьте правильность и надежность всех электрических подключений. Стяжками неоткрывающимися из комплекта поставки закрепите все кабели в двух местах: к специальному отверстию на горизонтальной полке стойки турникета и к специальному отверстию на замке механической разблокировки внутри стойки турникета. Установите в рабочее положение крышку (14) в порядке, обратном снятию.
- 8 Для установки в рабочее положение преграждающих планок отверните болт (3), установленный на преграждающей планке (2); установите преграждающую планку (2) в соответствующее посадочное место на планшайбе (12) и зафиксируйте преграждающую планку болтом (3). Под головку болта установите пружинную шайбу. Затяжка болтов должна обеспечивать надежную фиксацию преграждающей планки (без люфта).
Повторите операции при установке остальных преграждающих планок.
- 9 Проведите пробное включение турникета (см. раздел 9). Проверьте работу ДКЗП и сирены (при наличии их в комплекте поставки) согласно методике, приведенной ниже.
- 10 После включения питания турникета выждите время до момента гашения тестового индикатора внутри ДКЗП (от 10 до 50 с, турникет должен быть в режиме «Запрет прохода» (при импульсном режиме управления) либо в режиме «Оба направления закрыты» (при потенциальном режиме управления)). Поднесите руку к ДКЗП. При срабатывании ДКЗП зазвучит непрерывный звуковой сигнал сирены. Снятие этого звукового сигнала осуществляется либо по времени (время 5±0,5 с) либо по нажатию любой кнопки на ПДУ.

После завершения монтажа и проведения проверок турникет готов к работе.

9 ЭКСПЛУАТАЦИЯ ТУРНИКЕТА

9.1 Включение турникета



Внимание!

При эксплуатации турникета соблюдайте общие правила при работе с электрическими приборами.

Убедитесь в правильности всех подключений и исправности сетевого кабеля источника питания турникета (см. п. 8.4.6).

Подключите сетевой кабель (9) источника питания турникета (7) к розетке сети с напряжением и частотой, указанными в *Паспорте* на этот источник питания.



Внимание!

Запрещается подключать источник питания турникета в сеть с напряжением и частотой, отличающимися от значений, указанных в *Паспорте* на этот источник питания.

Включите источник питания турникета (7), на боковых поверхностях турникета загорятся красные световые индикаторы, а на ПДУ (5) загорится индикатор, расположенный над кнопкой **STOP**.



Внимание! Не допускается:

- использование абразивных и химически активных веществ при чистке загрязненных наружных поверхностей турникета;
- перемещение через зону прохода турникета предметов, превышающих ширину проема прохода;
- рывки и удары по преграждающим планкам, стойке турникета и блокам индикации, вызывающие их механические повреждения и деформацию.

9.2 Режимы работы турникета при импульсном режиме управления

Задание режимов работы турникета с ПДУ и их индикация осуществляется в соответствии с таблицей 2. При этом:

- направления прохода независимы друг от друга, т.е. задание режима прохода в одном направлении не изменяет заданный режим прохода в другом направлении;
- режим «*Однократный проход в заданном направлении*» может быть изменен на режим «*Свободный проход*» в этом же направлении или режим «*Запрет прохода*»;
- режим «*Свободный проход в заданном направлении*» может быть изменен только на режим «*Запрет прохода*».

После включения источника питания турникета, исходное состояние турникета – закрытое (при закрытом ключом (10) замке механической разблокировки (11)).

**Таблица 2. Импульсный режим управления
(перемычка на разъеме J1 установлена)**

Режимы работы	Действия оператора	Индикация		Состояние турникета
		на ПДУ	на стойке	
«Запрет прохода» (закрыт для входа и выхода)	Нажмите на ПДУ кнопку STOP	Горит красный индикатор над кнопкой STOP	Горит красный индикатор	
«Однократный проход в заданном направлении» (открыт для прохода одного человека в выбранном направлении)	Нажмите на ПДУ кнопку, соответствующую направлению прохода	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит индикатор зеленая стрелка, соответствующий направлению прохода	Турникет закрывается
«Однократный проход в обоих направлениях» (открыт для прохода по одному человеку в каждом направлении)	Нажмите на ПДУ две кнопки, соответствующие обоим направлениям прохода (левую и правую)	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят два индикатора зеленая стрелка (на правой стороне и на левой)	Турникет закрывается для прохода в данном направлении
«Свободный проход в заданном направлении» (открыт для свободного прохода в выбранном направлении)	Нажмите на ПДУ одновременно кнопку STOP и кнопку, соответствующую направлению прохода	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит индикатор зеленая стрелка, соответствующий направлению прохода	Турникет остается открытым в данном направлении
«Свободный проход в одном направлении и однократный проход в другом направлении» (открыт для свободного прохода в одном направлении, открыт для прохода одного человека в другом направлении)	Выполните для разных направлений действия пп.2 и 4 в любой последовательности	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят два индикатора зеленая стрелка (на правой стороне и на левой)	После прохода в направлении свободного прохода турникет не изменяет своего состояния в обоих направлениях. После прохода в направлении однократного прохода турникет остается открытым в направлении свободного прохода и закрывается для прохода в направлении однократного прохода

Режимы работы	Действия оператора	Индикация		Состояние турнкета
		на ПДУ	на стойке	
«Свободный проход» (открыт для свободного прохода в двух направлениях)	Нажмите на ПДУ одновременно все три кнопки	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят два индикатора зеленая стрелка (на правой стороне и на левой)	Турникет остается открытым

В режиме однократного прохода турникет автоматически закроется после прохода человека в данном направлении. Если проход не выполнен в течение 5 секунд, турникет также автоматически закроется. При разрешении прохода в двух направлениях, после совершения прохода в одном направлении возобновляется отсчет времени ожидания прохода 5 секунд для другого направления.



Примечание

Нажатие кнопки на ПДУ соответствует подаче на соответствующие контакты клеммной колодки XT1.L (*Unlock A*, *Unlock B* и *Stop*) сигнала низкого уровня относительно контакта *GND*.

9.3 Режимы работы турнкета при потенциальном режиме управления

Задание режимов работы турнкета с ПДУ и их индикация осуществляется в соответствии с таблицей 3. При этом направления прохода независимы друг от друга, т.е. задание режима прохода в одном направлении не изменяет заданный режим прохода в другом направлении.

Таблица 3. Потенциальный режим управления (перемычка с разъема J1 снята)

Режимы работы	Необходимо обеспечить	Индикация		Состояние турнкета
		на ПДУ	на стойке	
«Оба направления закрыты» (закрыт для входа и выхода)	Высокий уровень на контактах <i>Unlock A</i> и <i>Unlock B</i> или низкий уровень на контакте <i>Stop</i>	Горит красный индикатор над кнопкой STOP	Горит красный индикатор	
«Направление открыто» (открыт для прохода в выбранном направлении)	Низкий уровень на контакте соответствующего направления прохода и высокий уровень на остальных контактах	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит индикатор зеленая стрелка, соответствующий направлению прохода	Если к моменту совершения прохода на контакте соответствующего направления прохода присутствует низкий уровень, то турникет в данном направлении останется открытым

Режимы работы	Необходимо обеспечить	Индикация		Состояние турникета
		на ПДУ	на стойке	
«Оба направления открыты» (открыт для прохода в двух направлениях)	Низкий уровень на контактах, соответствующих обоим направлениям прохода, и высокий уровень на контакте <i>Stop</i>	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят два индикатора зеленая стрелка (на правой стороне и на левой)	Если к моменту совершения прохода на контакте соответствующего направления прохода присутствует низкий уровень, то турникет в данном направлении останется открытym



Примечание для выходов СКУД:

Высокий уровень – контакты выходного реле разомкнуты либо выходной транзистор закрыт;

Низкий уровень – контакты выходного реле замкнуты либо выходной транзистор открыт.

9.4 Действия в экстремальных ситуациях

Для экстренной эвакуации людей с территории предприятия в случае пожара, стихийных бедствий и других аварийных ситуаций необходимо предусмотреть аварийный выход. Таким выходом может служить, например, поворотная секция ограждения «Антипаника».

Дополнительным аварийным выходом могут служить преграждающие планки «Антипаника» **PERCo-AA-04**. Конструкция этих планок позволяет быстро организовать свободный проход без применения специальных ключей или инструментов. Для этого необходимо потянуть преграждающую планку, перекрывающую зону прохода, в осевом направлении в сторону от стойки турникета, до высвобождения механизма поворота планки, и затем сложить планку, опустив ее вниз (см. рисунок 10).

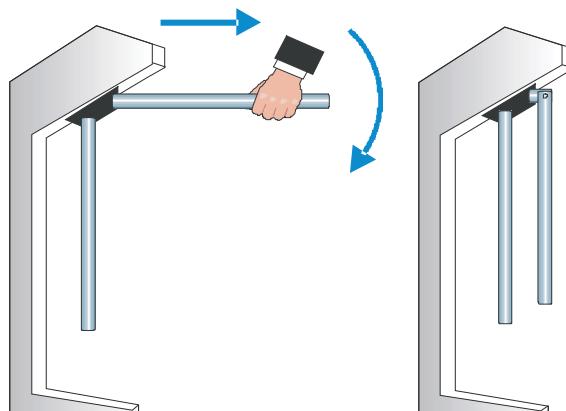


Рисунок 10. Использование преграждающих планок «Антипаника»

Для обеспечения свободного прохода через турникет при использовании стандартных преграждающих планок предусмотрена механическая разблокировка турникета с помощью ключа. Порядок действий смотри в п. 5.11.

9.5 Возможные неисправности

Возможные неисправности, устранение которых производится потребителем, приведены в таблице 4.

Таблица 4. Возможные неисправности и способы их устранения

Неисправность	Вероятная причина	Способ устранения
При включении источника питания турникета турникет не работает, индикация на ПДУ и стойке турникета отсутствует	На плату не подается напряжение питания	Отключить источник питания турникета от сети, снять крышку. Проверить целостность кабеля питания, проверить надежность крепления кабеля питания в клеммной колодке XT3 платы
Турникет не управляемся в одном из направлений, индикация на ПДУ и стойке турникета присутствует	На плату не подается сигнал управления в данном направлении	Отключить источник питания турникета от сети, снять крышку. Проверить целостность кабеля от ПДУ /устройства РУ / контроллера СКУД, проверить надежность крепления кабеля от ПДУ / устройства РУ / контроллера СКУД в клеммных колодках XT1.L и XT1.H платы

Если неисправность устранить не удалось, рекомендуем обратиться в ближайший сервисный центр компании PERCo. Список сервисных центров PERCo приведен в *Паспорте на изделие*.

10 ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ И ХРАНЕНИЕ

Турникет в оригинальной упаковке предприятия-изготовителя допускается транспортировать только в закрытом транспорте (железнодорожных вагонах, контейнерах, закрытых автомашинах, трюмах и т.д.), а также на самолетах.

При транспортировании и хранении допускается штабелировать ящики в 5 рядов.

Хранение турникета допускается в закрытых помещениях при температуре окружающего воздуха от -40°C до $+45^{\circ}\text{C}$ и значении относительной влажности воздуха до 80% при $+15^{\circ}\text{C}$.

После транспортирования или хранения турникета при отрицательных температурах или повышенной влажности воздуха турникет непосредственно перед вводом в эксплуатацию должен быть выдержан без упаковки не менее 24 часов в помещении с нормальными климатическими условиями.

11 ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

В процессе эксплуатации необходимо проводить техническое обслуживание турникета. Периодичность обслуживания – 1 раз в год или при возникновении неисправностей. Техническое обслуживание должен проводить квалифицированный механик. Перед началом проведения технического обслуживания выключите источник питания турникета.

Для проведения технического обслуживания с турникета необходимо снять крышку (14). Для этого:

- отверните болты крепления крышки (14), находящиеся на передней и задней поверхностях турникета;
- снимите крышку (14) и положите ее на ровную устойчивую поверхность.

Проведите визуальный осмотр устройства доворота (толкателя, пружин и ролика), оптических датчиков поворота преграждающих планок и демпфирующего устройства (см. рисунок 11).

Удалите чистой ветошью, смоченной спирто-бензиновой смесью, возможное загрязнение с поверхности кольца контрольного, находящегося в зазоре оптических датчиков поворота преграждающих планок. Проконтролируйте, чтобы грязь не попала в рабочие зазоры обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок.

Выполните смазку узлов трения устройства доворота маслом машинным типа И-20:

- четыре втулки на устройстве доворота (две – на оси вращения толкателя, две – на оси крепления пружин);
- отверстия в деталях крепления пружин;
- механизм секретности замка механической разблокировки (11) через замочную скважину;

Не допускайте попадания смазки на поверхность кольца контрольного и на ролик.

Проверьте надежность крепления кабелей в клеммных колодках платы и, при необходимости, подтяните отверткой винты крепления кабелей.

Установите на место крышку (14) в порядке, обратном снятию.

Проверьте надежность крепления преграждающих планок (2) и при необходимости подтяните болты (3) для крепления преграждающих планок.

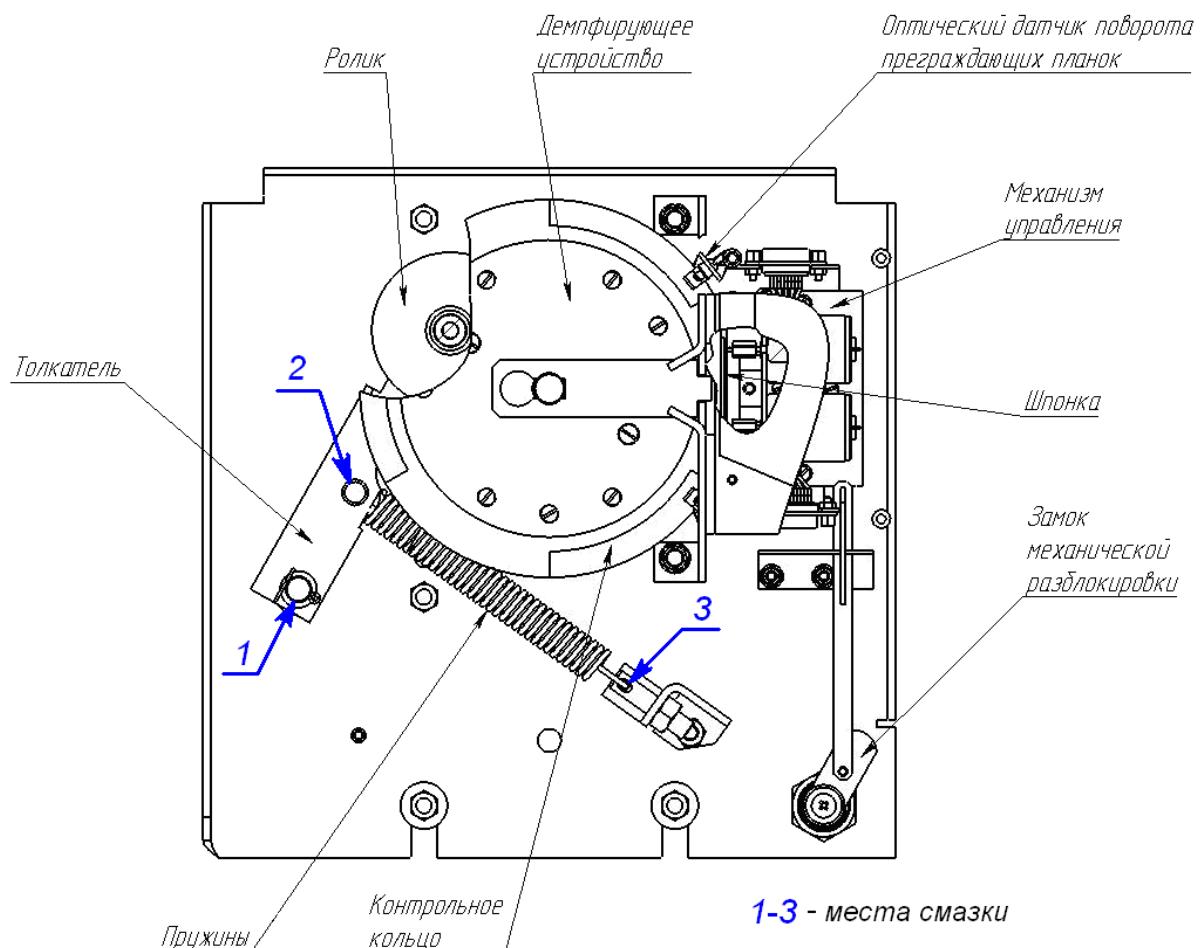


Рисунок 11. Расположение внутренних деталей и узлов стойки турникета (плата не показана)

Проверьте надежность крепления стойки турникета к полу и, при необходимости, подтяните болты анкеров (15).

Для этого:

- выньте заглушки (4) из отверстий в основании стойки турникета;
- подтяните болты анкеров (15);
- установите на место заглушки (4).

При обнаружении во время визуального осмотра каких-либо дефектов деталей и узлов рекомендуем обратиться за консультацией в ближайший сервисный центр компании PERCo (список сервисных центров PERCo приведен в *Паспорте на изделие*).

ПРИЛОЖЕНИЯ

Приложение А Алгоритм подачи управляющих сигналов при импульсном режиме управления

Подачей на контакты клеммной колодки XT1.L Unlock A, Stop и Unlock B сигнала низкого уровня относительно контакта GND можно сформировать следующие команды (командой является активный фронт сигнала (переход сигнала из высокого уровня в низкий) на любом из контактов при наличии соответствующих уровней сигнала на других контактах):

Запрет прохода (закрыт для входа и выхода) – активный фронт на контакте Stop при высоком уровне на контактах Unlock A и Unlock B. По этой команде закрываются оба направления.

Однократный проход в направлении А (открыт для прохода одного человека в направлении А) – активный фронт на контакте Unlock A при высоком уровне на контактах Stop, Unlock B. По этой команде открывается направление А либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «Запрет прохода», а направление В остается без изменений. Команда игнорируется, если в момент ее получения направление А находилось в состоянии «Свободный проход».

Однократный проход в направлении В (открыт для прохода одного человека в направлении В) – активный фронт на контакте Unlock B при высоком уровне на контактах Stop, Unlock A. По этой команде открывается направление В либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «Запрет прохода», а направление А остается без изменений. Команда игнорируется, если в момент ее получения направление В находилось в состоянии «Свободный проход».

Однократный проход в обоих направлениях (открыт для прохода по одному человеку в каждом направлении) – активный фронт на контакте Unlock A при низком уровне на контакте Unlock B и высоком уровне на контакте Stop, или активный фронт на контакте Unlock B при низком уровне на контакте Unlock A и высоком уровне на контакте Stop. По этой команде открываются оба направления, каждое либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «Запрет прохода». Команда игнорируется для того направления, которое в момент ее получения находилось в состоянии «Свободный проход».

Свободный проход в направлении А (открыт для свободного прохода в направлении А) – активный фронт на контакте Unlock A при низком уровне на контакте Stop и высоком уровне на контакте Unlock B, или активный фронт на контакте Stop при низком уровне на контакте Unlock A и высоком уровне на контакте Unlock B. По этой команде открывается направление А до команды «Запрет прохода», а направление В остается без изменений.

Свободный проход в направлении В (открыт для свободного прохода в направлении В) – активный фронт на контакте Unlock B при низком уровне на контакте Stop и высоком уровне на контакте Unlock A, или активный фронт на контакте Stop при низком уровне на контакте Unlock B и высоком уровне на контакте Unlock A. По этой команде открывается направление В до команды «Запрет прохода», а направление А остается без изменений.

Свободный проход (открыт для свободного прохода в двух направлениях) – активный фронт на контакте *Unlock A* при низком уровне на контактах *Unlock B*, *Stop*, или активный фронт на контакте *Unlock B* при низком уровне на контактах *Unlock A*, *Stop*, или активный фронт на контакте *Stop* при низком уровне на контактах *Unlock A*, *Unlock B*. По этой команде открываются оба направления до команды «Запрет прохода».



Примечание для ПДУ:

Активный фронт – нажатие соответствующей кнопки на ПДУ.

Низкий уровень – соответствующая кнопка на ПДУ нажата.

Высокий уровень – соответствующая кнопка на ПДУ не нажата.

Приложение Б Алгоритм подачи управляющих сигналов при потенциальном режиме управления

Оба направления закрыты (закрыт для входа и выхода) – высокий уровень на контактах *Unlock A*, *Unlock B* или низкий уровень на контакте *Stop*. По этой команде закрываются оба направления.

Направление А открыто (открыт для прохода в направлении А) – низкий уровень на контакте *Unlock A* при высоком уровне на контактах *Stop*, *Unlock B*. По этой команде открывается направление А до снятия сигнала низкого уровня с контакта А, либо до команды «Оба направления закрыты», а направление В остается без изменений.

Направление В открыто (открыт для прохода в направлении В) – низкий уровень на контакте *Unlock B* при высоком уровне на контактах *Stop*, *Unlock A*. По этой команде открывается направление В до снятия сигнала низкого уровня с контакта В, либо до команды «Оба направления закрыты», а направление А остается без изменений.

Оба направления открыты (открыт для прохода в двух направлениях) – низкий уровень на контактах *Unlock A* и *Unlock B* при высоком уровне на контакте *Stop*. По этой команде открываются оба направления до снятия сигнала низкого уровня с одного из контактов А (В), либо до команды «Оба направления закрыты».



Примечание для выходов контроллера СКУД:

Низкий уровень – контакты выходного реле замкнуты либо выходной транзистор открыт.

Высокий уровень – контакты выходного реле разомкнуты либо выходной транзистор закрыт.

ООО «Завод ПЭРКо»

Тел.: (812) 329-89-24,
(812) 329-89-25

Юридический адрес:
180006, г. Псков, ул. Леона Поземского, 123В

Техническая поддержка:
Call-центр: 8-800-775-37-05 (бесплатно)
Тел.: (812) 292-36-05

system@perco.ru - по вопросам обслуживания электроники
систем безопасности

turnstile@perco.ru - по вопросам обслуживания турникетов и
ограждений

locks@perco.ru - по вопросам обслуживания замков

soft@perco.ru - по вопросам технической поддержки
программного обеспечения

www.perco.ru

Утв. 26.04.2013
Кор. 05.06.2015
Отп. 01.06.2016



www.perco.ru

тел: 8 (800) 333-52-53