

Руководство по монтажу и эксплуатации

Раздвижной турникет AV.SL.6992





Оглавление

1.	Описание устройства	3
	Особенности устройство	
	Основные параметры	
4.	Устройство и монтаж раздвижных турникетов	6
5.	Схемы подключения рабочих устройств турникета	9
6.	Настройки параметров платы управления	11
	6.1 Общее описание	11
	6.2 Описание параметров	11
7.	Комплектность	16
8.	Гарантийные обязательства и техническая поддержка	17
9.	Распространенные неисправности и устранение неполадок	18
10	0. Обслуживание и уход за турникетом	19



1. Описание устройства

AVIX AV.SL.6992 — это интеллектуальное устройство для управления потоками людей. Оно сочетает в себе преимущества распашных турникетов с широким проходом и высокой безопасностью, благодаря встроенным инфракрасным датчикам. Турникет обеспечивает интеллектуальное управление входом и выходом персонала, а также осуществляет постоянный контроль зоны прохода. Оборудование может широко использоваться в офисных и административных зданиях, государственных и общественных учреждениях, банках, аэропортах, гостиницах, школах, колледжах и университетах, промышленных объектах и т.д.

Турникет позволяет осуществлять проход в направлении входа и выхода, а благодаря встроенным ИК-датчикам обеспечивается безопасность пользователей и предотвращение несанкционированного доступа, включая проход вдвоем, встречный проход и силовой взлом. AVIX AV.SL.6992 предназначен для установки в местах с повышенными требованиями к безопасности и имеет элегантный дизайн.

2. Особенности устройство

- 1. Функция самодиагностики, что удобно для пользователей в обслуживании и использовании;
- 2. Звуковая и световая сигнализация несанкционированного входа, встречного прохода и т.д.;
- 3. Функция защиты от взлома. Поворотный механизм автоматически блокируется при попытке открывания створок вручную, когда не поступает сигнал от системы контроля доступа;
- 4. Функция защиты от защемления с помощью ИК-датчиков. Когда ИК-датчик обнаруживает, что в проходе находится пользователь, поворотный механизм автоматически возвращается в открытое положение;
- Функция повторного открытия прохода. Например, пользователю, имеющему доступ к турникету, мешает пройти пользователь со встречного направления, не имеющий права доступа. Система заблокирует проход и разблокирует после того, как пользователь, не имеющий доступ, выйдет из прохода;
- 6. В корпусе турникета может быть предусмотрено место для установки считывателя карт или QR-кодов, а также резервируется место для устройства распознавания лиц, и т.д., и только авторизованный пользователь может пройти через турникет;
- 7. Благодаря сервоприводу постоянного тока работа турникета стабильна и надежна, имеет низкий уровень шума и длительный срок службы.



3. Основные параметры

Модель	AV.SL.6992	
Материал корпуса	Шлифованная нержавеющая сталь SUS304	
Материал створки	Закаленное стекло	
Размеры	1500*350*1007 мм	
Электропитание	220±10%B 50±10%Γιι	
Тип двигателя	Сервопривод постоянного тока 24В	
Индикатор	Встроен в тумбу турникета	
Метод позиционирования	Сервопривод+муфта+энкодер	
Направление прохода	Одно- или двунаправленный	
Ширина прохода	600/900мм	
ИК датчики	10 пар	
Условия эксплуатации	Помещение, -20°C~70°С (опционально до -40°С)	
Влажность	≤90%, без конденсации	
Скорость открывания	0,3с, регулируемая	
Пропускная способность	35-40 человек/мин	
Наработка на отказ	5 млн. циклов	
Угол открывания створок	90°±5 °	
Уровень шума	<50дБ	
Интерфейс связи	Уровень/импульс/RS485/RS232	
Входной интерфейс	Реле (Сухой контакт)	
IP рейтинг	IP22	
Мощность	100Вт с одним приводом, 200Вт с двумя	

4. Устройство и монтаж раздвижных турникетов

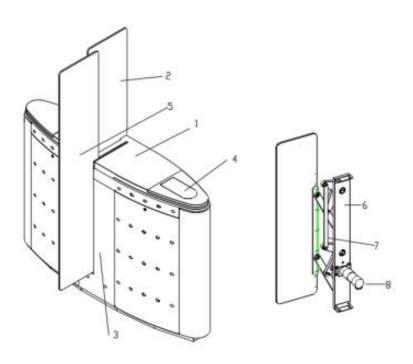


Рисунок 1 – Структура турникета:

1 – корпус; 2 – заполнение из закаленного стекла; 3 – механизм; 4 – место установки считывателя карт; 5 – преграждающий элемент (створка); 6 – держатель механизма; 7 – шатун; 8 – сервопривод

Монтаж турникета:

Шаг 1: турникет поставляется упакованным в транспортную упаковку и закрепленным на транспортной паллете.

Шаг 2: на месте установки должен быть либо законченный пол, к которому турникет крепится на анкеры, либо ровная стяжка с установленным напольным элементом.

Шаг 3: подготовьте инструменты для установки оборудования (ударная дрель, дюбели, разводной ключ, набор шестигранных ключей, отвертка, изолента, кусачки, мультиметр, тестер сетевого кабеля и т.д.).

Шаг 4: рассчитайте количество проходов, ширину проходов, режим работы.

Шаг 5: определите место установки турникетов и расположите их следующим образом: A1-A2-A3 установите на одну сторону, B1-B2-B3 установите на другую сторону. Создайте прочный выход для двух ПВХ-труб необходимого диаметра: 1) кабель питания 220В переменного тока (ВВГ 3*2,0 или аналог), кабель питания постоянного тока 24 В (ВВГ 2*0,5 или аналог); 2) сетевой кабель, кабель САN (КСПЭВГ 2*0,35 или аналог), как показано на рисунке 2.



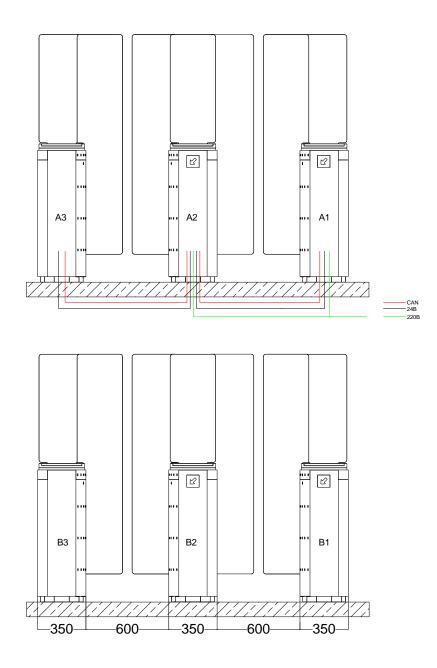


Рисунок 2 – Схема установки турникета

Шаг 6: разметьте монтажные отверстия для дюбелей в нижней части турникета, просверлите отверстия Ø14 и предварительно вставьте распорные анкеры M12 (рисунок 3).

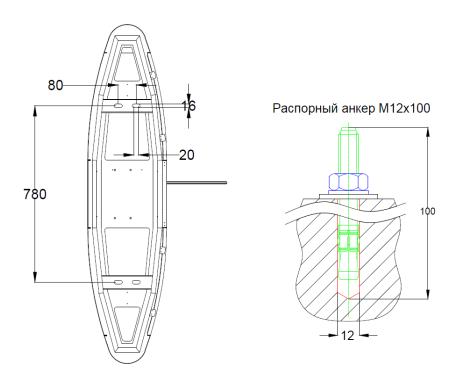


Рисунок 3 – Монтажные отверстия для дюбелей в нижней части тумбы

Шаг 7: переместите тумбы в соответствующее место установки, совместите распорные анкеры, проверьте правильность расположения тумб согласно чертежу и затяните анкерные болты.

Шаг 8: подключите линию связи плат управления Master и Slave (красная линия на рисунке 4).

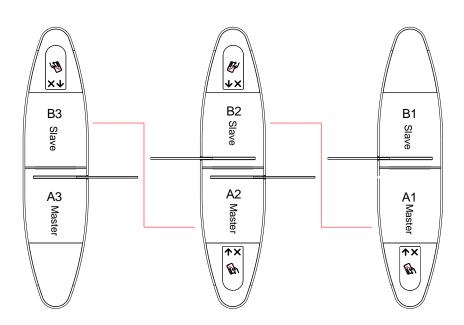


Рисунок 4 – Синхронизация плат управления Master и Slave



5. Схемы подключения рабочих устройств турникета

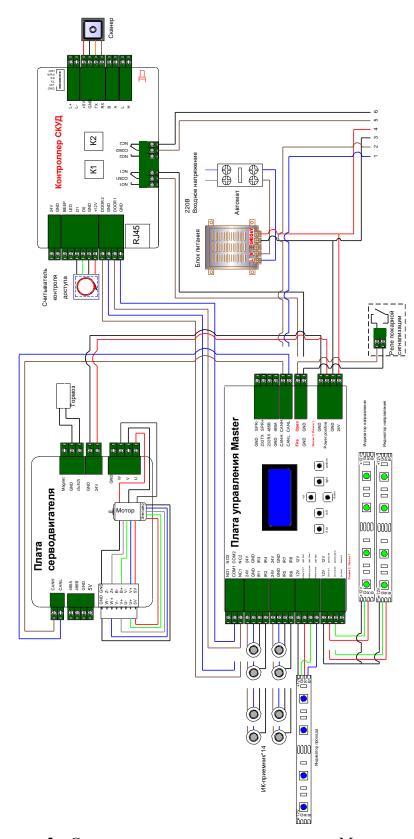


Рисунок 5 – Схема подключения платы управления Master

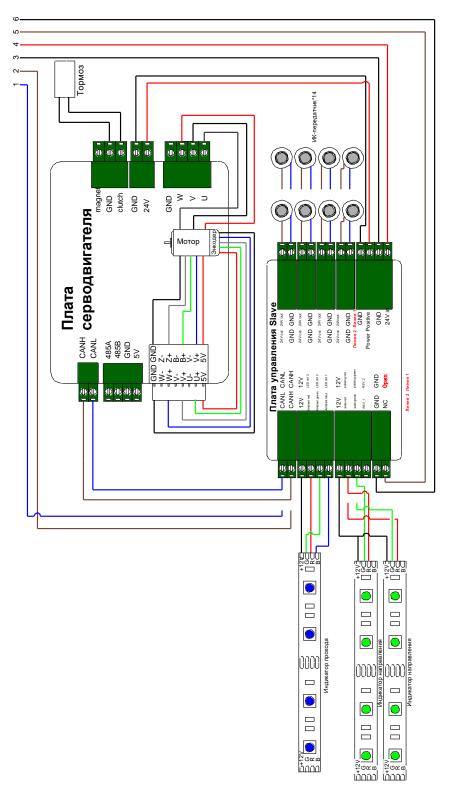


Рисунок 6 – Схема подключения платы управления Slave



6. Настройки параметров платы управления

6.1 Общее описание

Для изменения настроек и диагностики на плате управления предусмотрен дисплей;

Шесть кнопок слева направо: «Exit» (выход), «Left» (влево), «Up» (вверх), «Down» (вниз), «Right» (Вправо), «Confirm» (Подтвердить);

Если в течение 1 минуты не выполняется никаких действий, контроллер выходит из режима меню. При отсутствии действий в течение 2 минут контроллер выключает подсветку.

6.2 Описание параметров

Перед изменением параметров внимательно прочитайте раздел «Config» (Конфигурация) в таблице ниже. Параметры из этого раздела используются чаще всего. Для входа в меню, необходимо нажать и удерживать кнопку «Confirm» в течение 5-7 секунд.

Операции		Описание
1. Config 1. Infrared (Алгоритм (Конфигурация) работы)		Установка алгоритма работы ИК-датчиков, по умолчанию 8
	2. DeviceMode (Рабочий режим)	LR-NC: контролируемый; LR-NO: всегда разблокирован в обоих направлениях; L-NO, R-NC: разблокирован влево; L-NC, R-NO: разблокирован вправо По умолчанию LR-NC
3. MemorySet Установка максимального кол (Функция памяти) памяти, по умолчанию 1 4. VoiceDir Не используется		
5. VolumeSet (Отключение звука)		Чтобы отключить звук, необходимо установить параметр 0. Значение по умолчанию 1
	6. BreakInMode (Режим защиты от встречного прохода)	AlarmOnly: только светозвуковой сигнал; AlarmCloseClear: закрывать створки при встречном движении, сбросить доступ; AlarmCloseHold: закрывать створки при встречном движении, не сбрасывать доступ
	7. FollowMode (Режим защиты от двойного прохода)	Forbidden: отключен; AlarmOnly: только светозвуковой сигнал; AlarmClose: светозвуковой сигнал и закрывать створки

	FreeMode: всегда открыт;
8. EntryMode (Режим	EmpowerMode: контролируемый режим
входа)	NoPassMode: всегда закрыт;
	По умолчанию EmpowerMode
	FreeMode: всегда открыт;
9. ExitMode	EmpowerMode: контролируемый режим;
(Режим выхода)	NoPassMode: всегда закрыт;
	По умолчанию EmpowerMode
10. MaxWaiteTime out (Время ожидания прохода)	Установка времени ожидания прохода пользователя после открытия створок, по умолчанию 6, единица измерения - с
11. Closing delay	Установка времени задержки закрытия створок после того,
(Задержка закрытия)	как пользователь пройдет через турникет, по умолчанию 1,
(задержка закрытия)	единица измерения - 0,1 с
	Установка времени, в течение которого пользователь может
12. MaxPassTime	оставаться в проходе. Подается сигнал тревоги, если
(Время прохода)	заданное время будет превышено, по умолчанию 20,
	единица измерения - с
	При нахождении человека в проходе:
13. SwipeMode	Allow&NoAlarm: разрешать доступ и не включать тревогу;
(Режим считывания	Allow&Alarm: разрешать доступ и включать тревогу;
карт в проходе)	NotAllow: запрещать доступ и включать тревогу
	По умолчанию Allow&Alarm
14. Filter (ИК-	Установка времени задержки ИК-датчиков.
фильтрация)	По умолчанию 80, единица измерения - мс
15. RestoreAll (Сброс	Сброс параметров к заводским настройкам. Необходимо
параметров)	нажать «ОК» для сброса
	Установка текущего типа механизма турникета
16. DeviceТуре (Тип	(распашной, скоростной, с выпадающими створками,
устройства)	автоматический турникет-трипод, полноростовой турникет,
	полуавтоматический турникет-трипод)



	17. Language settings (Языковые настройки)	Выбор языка: китайский и английский	
2. Information (Информация об устройстве)	1. InfraredStatus (ИК- статус)	Проверка статуса ИК-датчиков	
	2. TrafficData (Данные о проходах)	Информация о количестве пользователей, прошедших через вход/выход, количество пользователей в памяти (сбрасывается после отключения питания и перезапуска)	
	3. Warning (Тип тревоги)	 1: L_BreakIn – несанкционированный вход влево; 2: R_BreakIn – несанкционированный вход вправо; 3: M_BreakIn – несанкционированный вход в двух направлениях; 4: L_Anti-BreakIn – встречное движение влево; 5: R_Anti-BreakIn – встречное движение вправо; 6: L_Follow – двойной проход влево; 7: R_Follow – двойной проход вправо; 8: L_Protect – защемление при движении влево; 9: R_protect – защемление при движении вправо; 10: PassTimeOut – предупреждение о превышении времени прохода 	
	4. Error (Сообщение об ошибках)	ЕерготЕгг: ошибка параметра еергот; МаsterErr: аварийный сигнал привода Master; SlaveErr: аварийный сигнал привода Slave; М-CANErr: ошибка связи с платой управления Master; S_CANErr: ошибка связи с платой управления Slave; A-CANErr: коммуникационная ошибка с платой;	

		Просмотр состояния створок Master и Slave в режиме		
	5. GateState (Статус створок)	реального времени:		
		Lope – открытие для прохода влево;		
		Lopd – открыто для прохода влево;		
		Rope – открытие для прохода вправо;		
		Ropd – открыто для прохода вправо;		
	(D :::	Clos - закрыто;		
	6. Position	W. J. Gl		
	(Информация о	Информация о положении створок приводов Master и Slave		
	положении)			
	7. Speed (Скорость)	Информация о скорости открывания и закрывания створок		
		Master и Slave		
	8. Current (Ток,			
	подаваемый на	Информация о токе привода		
	приводы)			
	9. Voltage (Напряжение) 10. DriverErr (Ошибки привода)			
		Информация о напряжении плат управления Master и Slave		
		Проверка ошибок привода		
		Информация о версии прошивки плат управления Master и		
	11. Version (Версия)	Slave		
	12. Test-CAN (CAN			
	соединение)	Проверка CAN-соединения		
	Voranopra myranana =			
		положения, задержки, перезапуска		
3. Control	Если после самодиагностики при включении питания и установки нулевого			
	положения обнаружено, что створки расположены асимметрично, то нулевое			
(Управление	_	положение можно отрегулировать вручную: 1. Отключите привод «Control» — «Disable»;		
операциями)				
		2. Отрегулируйте нулевое положение створок вручную;		
	3. «Set zero point».			



4. Gear	1. Gear (Выбор механизма)	Установка механизма в соответствии с шириной прохода, диапазон 600-1100мм	
(Параметры механизма)	2. OpenSpeed (Скорость открытия створок)	Установка скорости открытия створок	
	3. ОрепАсс (Ускорение открытия створок)	Установка ускорения открытия створок	
	4. OpenDec (Торможение открытия створок)	Установка торможения открытия створок	
	5. CloseSpeed (Скорость закрытия створок)	Установка скорости закрытия створок	
	6. CloseAcc (Ускорение закрытия створок)	Установка ускорения закрытия створок	
	7. CloseDec (Торможение закрытия створок)	Установка торможения закрытия створок	
	8. ReduceSpeed (Коэффициент торможения)	Установка коэффициента снижения скорости при блокировке или отталкивании	
	9. BlockCurrent (Ток блокировки)	Установка тока сопротивления створок. Чем больше значение, тем больше сопротивление	
	10. BlockTime* (Время блокировки)	Установка времени, после которого створки считаются заблокированными	

	11. ReduceCur* (Коэффициент снижения тока)	Коэффициент снижения тока после того, как заблокированные створки были разблокированы.	
	12. kvp*	Пропорциональный коэффициент PID-регулятора скорости	
	13. kvi*	Интегральный коэффициент PID-регулятора скорости	
	14. kpp*	Пропорциональный коэффициент PID-регулятора положения	
		F0_LoopSet – параметры обратной связи	
5. AdminMenu*		F1_MotorSet – параметры привода	
(Расширенные	Пароль	F2_CommSet – параметры соединения	
настройки)	администратора	F3_ProtectSet – параметры защиты	
пастронки)		F4_GateSet – параметры створки	
		F7_SystemSet – системные параметры	

^{*} Примечание. Параметры редуктора установлены на заводе. Коэффициенты PID-регулятора скорости, интегральный коэффициент скорости, коэффициенты PID-регулятора положения, допустимое отклонение положения поиска нуля, угол открытия створки, скорость открытия створки, скорость закрытия створки и другие значения параметров могут отличаться от значений по умолчанию. Пожалуйста, не изменяйте значения без необходимости. Если вам нужно изменить параметры механизма, проконсультируйтесь с технической поддержкой.

Параметры Master и Slave в расширенных настройках должны быть настроены раздельно. Пароль:1234.

7. Комплектность

Наименование товара	Количество	Единица измерения
Раздвижной турникет	1	Шт.
М12*100 распорные анкеры	10	Шт.
Ключ	1	Шт.



8. Гарантийные обязательства и техническая поддержка

С момента покупки продукта компания Дистрибьюторский Центр «АВИКС» предоставляет двухлетнюю бесплатную гарантию, а также техническую поддержку на протяжении всего срока службы оборудования. Однако это обязательство будет автоматически прекращено при наступлении следующих событий:

- Когда пользователь модифицирует, разбирает или иным образом не может гарантировать целостность программного и аппаратного обеспечения данного продукта;
- Пользователь неправильно использует продукт в соответствии с содержанием данного руководства, что приводит к повреждению всего продукта или его части;
- Использование стороннего оборудования, которое привело к повреждению оборудования.

Правила безопасности:

- 1) Продукт представляет собой сложное электронное устройство. Если система выходит из строя во время использования, вы должны немедленно уведомить обслуживающую компанию или отдел технической поддержки и не должны разбирать устройство, чтобы избежать повреждения внутренней структуры или неправильной эксплуатации.
- 2) Пожалуйста, используйте устройство в соответствии с настоящей инструкцией. Обеспечьте правильность подключения и настройки параметров для длительной бесперебойной работы.

9. Распространенные неисправности и устранение неполадок

Ошибка 1: Створки не открываются и не закрываются.

- 1) Проверить, установлена ли долгая задержка; (см. параметр 1.11)
- 2) Выйдите из прохода и проверьте работу ИК-датчиков на дисплее контроллера; (см. параметр 2.1)
- 3) Проверить, установлен ли рабочий режим «всегда закрыт», поменять при необходимости; (см. параметр 1.8,1.9)
- 4) Проверить параметры плат управления Slave и Master. Правильно ли настроены устройства (сторона с ИК-приемниками Master, сторона с ИК-передатчиками Slave);
- 5) CAN не обменивается данными (сторона Master не блокирует тормоз, противоречивые сигналы подсветки). Проверить кабель CAN.
- 6) Поврежден механизм тормоза.

Ошибка 2: Турникет не проходит самодиагностику.

- 1) Линия питания привода неправильно подключена или не подключена;
- 2) Линия датчика Холла подключена неправильно или не подключена;
- 3) Линия энкодера подключена неправильно или не подключена;
- 4) Тормоз заблокирован;
- 5) Привод поврежден.



10. Обслуживание и уход за турникетом

Регулярно проводите очистку турникета от пыли и грязи. При обнаружении следов ржавчины на корпусе используйте специальное средство для очистки нержавеющей стали. Проверьте надежность крепления турникета к полу и электрические подключения. Проверьте механизм на наличие износа и люфтов.

Компания Дистрибьюторский Центр «АВИКС»

AV.SG.6992 v1 23.11.2023